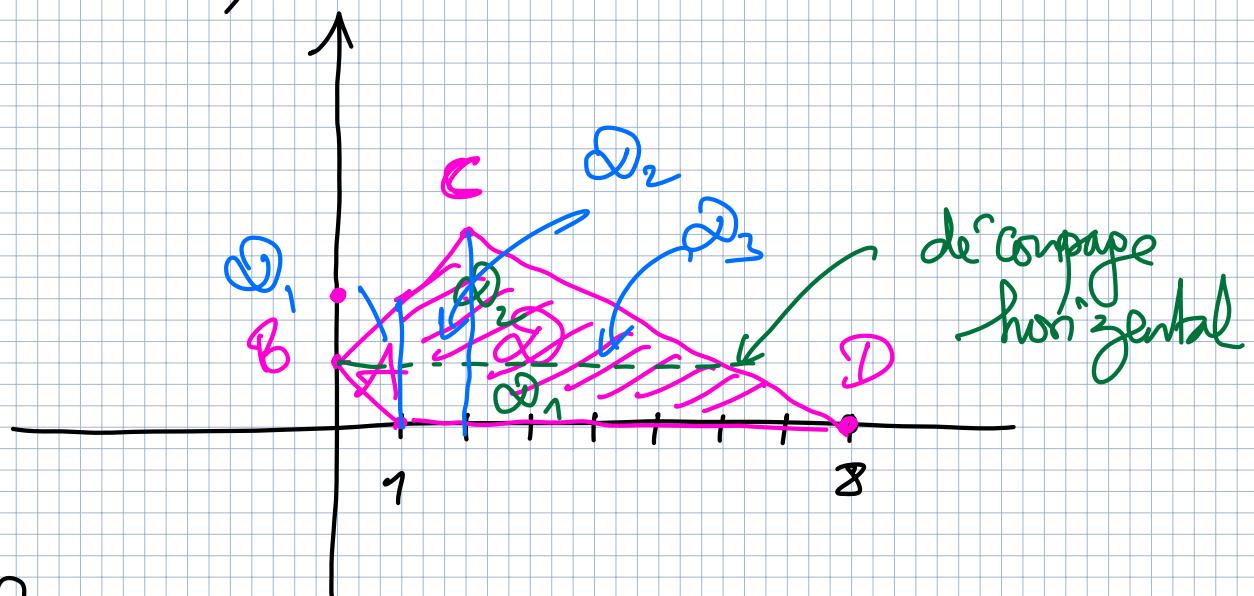


Programme Ex A.2.3 : (1) et (2)Chapitre 4 || Ex A.2.6 :Ex A.2.7Ex A.2.3Intégrale double sur des domaines
non rectangulaires.

(1) \mathcal{D} = le domaine délimité par le quadrilatère ABCD avec $A(1,0)$, $B(0,1)$, $C(2,3)$ et $D(8,0)$



$$(a) \iint f(x,y) dx dy = ?$$

Il s'agit de décomposer le polygone pour pouvoir

appliquer la formule de Fubini sur chaque sous domaine. Commençons par déterminer les paramétrisations des segments définissant le bord.

- $M(x,y) \in (AB) \iff y = 1-x \iff x = 1-y$
- $M(x,y) \in (BC) \iff y = 1+x \iff x = y-1$
- $M(x,y) \in (CD) \iff y = 4 - \frac{x}{2} \iff x = 8 - 2y$
- $M(x,y) \in (AD) \iff y = 0$

Meilleure 1: décomposition horizontale:

On a $D_1 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq 1 \text{ et } 1-y \leq x \leq 8-2y\}$

et $D_2 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq y \leq 3 \text{ et } y-1 \leq x \leq 8-2y\}$

Rappel:

Théorème 4.3.1 (Fubini). Soient a, b deux réels tels que $a \leq b$, $\phi_1, \phi_2 : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ des fonctions continues par morceaux et telles que $\phi_1 \leq \phi_2$. Soient D le domaine suivant

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : a \leq x \leq b, \phi_1(x) \leq y \leq \phi_2(x)\}$$

et f continue sur D . Alors, f est intégrable sur D et

$$\int \int_D f(x, y) dx dy = \int_a^b \left(\int_{\phi_1(x)}^{\phi_2(x)} f(x, y) dy \right) dx$$

On en déduit que pour toute fonction continue et bornée sur Ω on a:

$$\begin{aligned} \iint_{\Omega} f(x,y) dx dy &= \int_0^1 \left(\int_{1-y}^{8-2y} f(x,y) dx \right) dy \\ &+ \int_1^3 \left(\int_{y-1}^{8-2y} f(x,y) dx \right) dy \end{aligned}$$

Méthode 2: De la coupe horizontale:

$$\text{On a } \Omega_1 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1 \text{ et } 1-x \leq y \leq 1+x\}$$

$$\Omega_2 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq x \leq 2 \text{ et } 0 \leq y \leq 4x\}$$

$$\Omega_3 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 2 \leq x \leq 8 \text{ et } 4x \leq y \leq 4 - \frac{x}{2}\}$$

On en déduit que toute fonction continue et bornée sur Ω on a:

$$\begin{aligned} \iint_{\Omega} f(x,y) dx dy &= \int_0^1 \left(\int_{1-x}^{1+x} f(x,y) dy \right) dx \\ &+ \int_1^2 \left(\int_0^{1+x} f(x,y) dy \right) dx + \int_2^8 \left(\int_0^{4 - \frac{x}{2}} f(x,y) dy \right) dx \end{aligned}$$

(b) Rappel : Moment d'inertie:

Définition 4.4.4. Le moment d'inertie de la plaque D par rapport à la droite Δ est défini par :

$$\mathcal{I}_\Delta = \int \int_D [d(M, \Delta)]^2 \mu(x, y) dx dy$$

où $d(M, \Delta)$ représente la distance du point $M(x, y)$ à la droite Δ .

$$I_{Oy} = \iint_D x^2 \rho(x, y) dx dy$$

La distance d'un point $M(x, y)$ à l'axe des abscisses Δ est :

$$d(M, \Delta) = |y|. \text{ Donc le moment d'inertie de } D \text{ par rapport à } \Delta \text{ est égal à :}$$

$$I_\Delta = \iint_D y^2 dx dy \text{ avec l'une ou l'autre méthode vues (Question a).}$$

Méthode 1:

$$\begin{aligned} I_\Delta &= \iint_D y^2 dx dy \\ &= \left(\int_1^3 y^2 dx \right) dy + \left(\int_{y-1}^3 \left(\int_0^{8-2y} y^2 dx \right) dy \right) \\ &= \int_1^3 y^2 (8-y) dy + \int_1^3 y^2 (9-3y) dy \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= \left[\frac{7y^3}{3} - \frac{8y}{4} \right]^1_0 + \left[3y^3 - \frac{3y^4}{4} \right]^3_1 \\
 &= \frac{7}{3} - \frac{1}{4} + 81 - \frac{3}{4} \times 81 - 3 + \frac{3}{4} \\
 &= \frac{241}{12}.
 \end{aligned}$$

2) $x \geq 0, y \geq 0.$

$$\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y^2 \leq 4x, y \geq 0, x \leq h\}$$

Le domaine est déjà étudié au chapitre 3.

Ex A. 2-1.

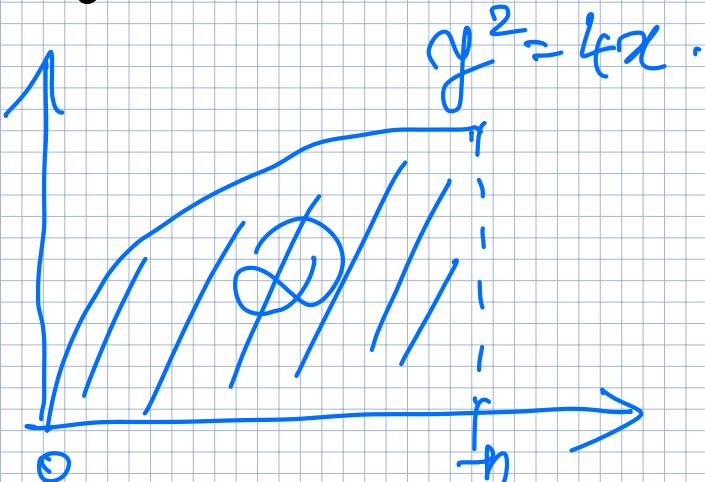
Méthode 1:

$$\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq h \text{ et } 0 \leq y \leq 2\sqrt{x}\}$$

Ω_m

$$\iint_{\Omega_m} f(x, y) dx dy = \int_0^h \left(\int_0^{2\sqrt{x}} f(x, y) dy \right) dx$$

Méthode 2:



$$\mathcal{D} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq 2\sqrt{x} \text{ et } \frac{y^2}{4} \leq x \leq y\}$$

Par Fubini, toute fonction intégrable f sur \mathcal{D} , on a

$$\int_{\mathcal{D}} f(x, y) dx dy = \int_0^{2\sqrt{x}} \left(\int_{\frac{y^2}{4}}^y f(x, y) dx \right) dy$$

(b) Rappel:

On considère une plaque plane de faible épaisseur qu'on assimile à un ensemble quarrable D du plan (xOy) .

Définition 4.4.1. On appelle **masse surfacique** au point $M \in D$ le réel $\mu(M)$ qui représente la masse par unité de surface de cette plaque et qui peut dépendre de la position de M .

Définition 4.4.2. On appelle **masse totale** de la plaque D de \mathbb{R}^2 de masse surfacique μ le nombre réel **positif** m défini par l'intégrale double :

$$m = \int \int_D \mu(M) dx dy$$

où M décrit D .

Définition 4.4.3. On appelle **centre d'inertie** de la plaque D de \mathbb{R}^2 de masse surfacique μ le point G dont les coordonnées sont données par les intégrales doubles :

$$x_G = \frac{1}{m} \int \int_D \mu(M) x dx dy$$

$$y_G = \frac{1}{m} \int \int_D \mu(M) y dx dy$$

ce qui vectoriellement s'écrit :

$$\begin{aligned} \overrightarrow{OG} &= x_G \vec{i} + y_G \vec{j} \\ &= \frac{1}{m} \left(\int \int_D \mu(M) x dx dy \right) \vec{i} + \frac{1}{m} \left(\int \int_D \mu(M) y dx dy \right) \vec{j} \\ \overrightarrow{OG} &= \frac{1}{m} \int \int_D \mu(M) \overrightarrow{OM} dx dy \end{aligned}$$

Orn $m = \iint 1 dx dy = \text{Area } \textcircled{A}.$

$$x_G = \frac{1}{m} \iint x dx dy$$

$$y_G = \frac{1}{m} \iint y dx dy$$

$$m = \iint_0^1 1 dy = \int_0^{\sqrt{2}} 2\sqrt{x} dx = 2 \left[\frac{x^{3/2}}{\frac{3}{2}} \right]_0^{\sqrt{2}} = \frac{4}{3} \sqrt{2}.$$

$$x_G = \frac{1}{m} \iint_0^{\sqrt{2}} x dy dx$$

$$= \frac{3}{4} \frac{\sqrt{2}}{h^{3/2}} \int_0^{\sqrt{2}} 2\sqrt{x} dx$$

$$= \frac{3}{4} \frac{\sqrt{2}}{h^{3/2}} \left[\frac{x^{5/2}}{5/2} \right]_0^{\sqrt{2}}$$

$$= \frac{3}{2} \frac{\sqrt{2}}{h^{3/2}} \frac{x^{5/2}}{5/2} = \frac{3}{5} h$$

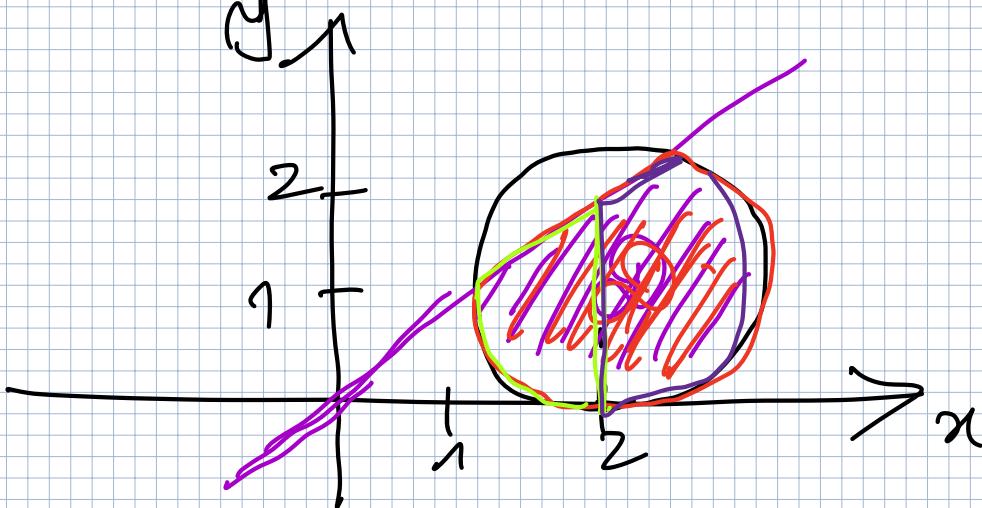
$$y_G = \frac{1}{m} \iint_0^{\sqrt{2}} y dy \left(\int_{y/4}^{\sqrt{2}} x dx \right)$$

$$\begin{aligned}
 &= \frac{3}{4} h^{\frac{3}{2}} \int_0^{2\sqrt{h}} y \left(R - \frac{y^2}{4} \right) dy \\
 &= \frac{3}{4} h^{\frac{3}{2}} \left[h \frac{y^2}{2} - \frac{y^4}{16} \right]_0^{2\sqrt{h}} \\
 &= \frac{3}{4} h^{\frac{3}{2}} \times (2h^2 - h^2) \\
 &= \frac{3}{4} \sqrt{h}.
 \end{aligned}$$

Ex A. 2. b:

soit $\mathcal{D} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : (x-2)^2 + (y-1)^2 \leq 1\}$
 $y \leq x$

1) Le domaine \mathcal{D} est un disque de centre $(2, 1)$ et de rayon 1, tronqué par le demi-plan inférieur de frontière $y = x$. La droite d'équation



• Nous avons besoin de découper le domaine Ω en 2 sous-domaines pour appliquer le théorème de Fubini. On a :

$$\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 1 \leq x \leq 2 \text{ et } 1 - \sqrt{1 - (x-2)^2} \leq y \leq \infty\}$$

$$\cup \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 2 \leq x \leq 3 \text{ et } 1 - \sqrt{1 - (x-2)^2} \leq y \leq 1 + \sqrt{1 - (x-2)^2}\}$$

On obtient ainsi

$$\begin{aligned} \iint_{\Omega} f(x, y) dx dy \\ &= \int_2^2 \left(\int_{1 - \sqrt{1 - (x-2)^2}}^{\infty} f(x, y) dy \right) dx \\ &\quad + \int_2^3 \left(\int_{1 - \sqrt{1 - (x-2)^2}}^{1 + \sqrt{1 - (x-2)^2}} f(x, y) dy \right) dx. \end{aligned}$$

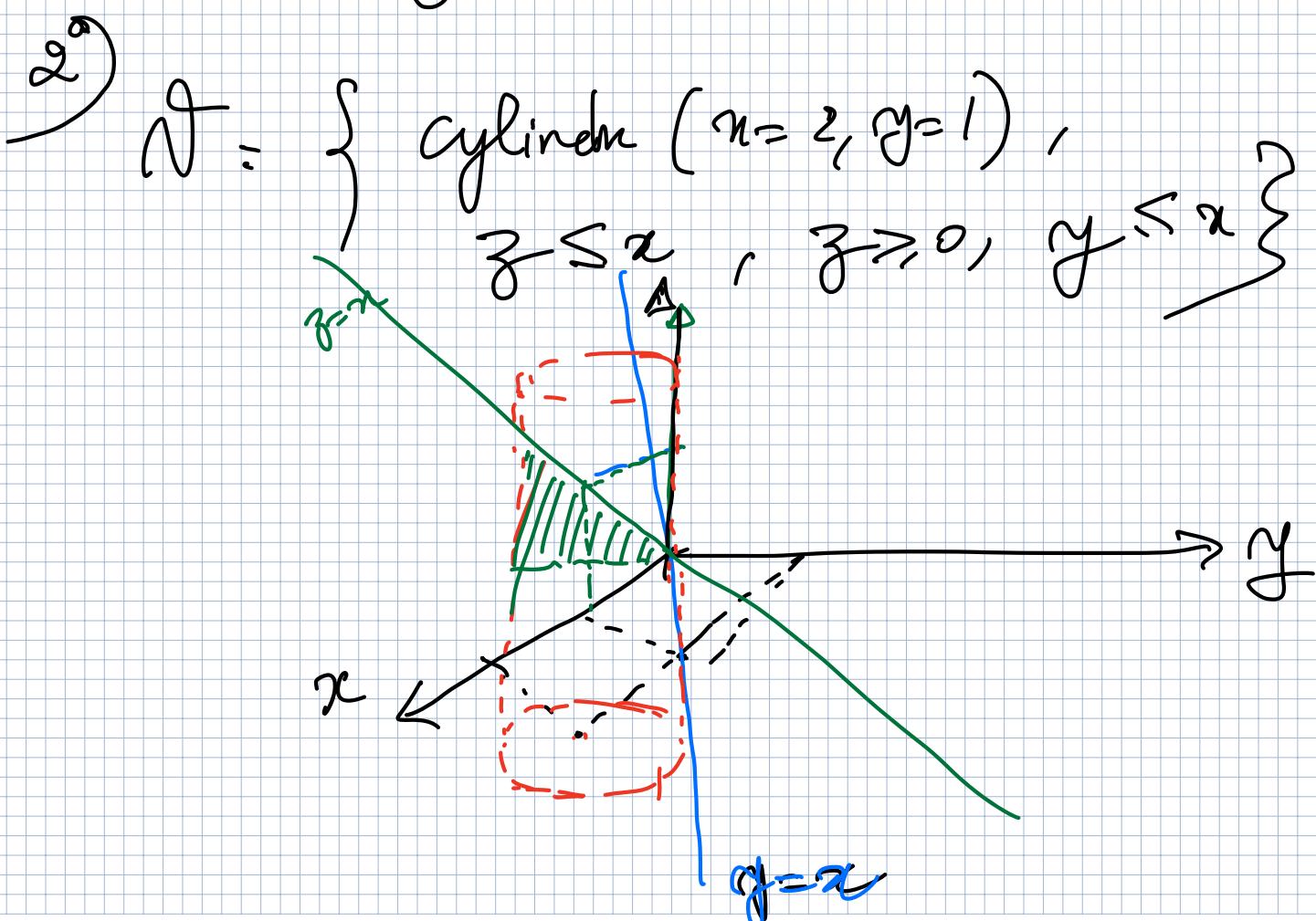
Autre décomposition

$$\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leq y \leq 1 \text{ et } -\sqrt{1 - (y-1)^2} \leq x \leq 2 + \sqrt{1 - (y-1)^2}\}$$

$$\cup \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq z \leq 2 + \sqrt{1 - (y-1)^2} \right\}$$

Aufgabe:

$$D = \int_0^2 \left(\int_0^{1 + \sqrt{1 - (y-1)^2}} f(x, y) dx \right) dy + \int_1^2 \left(\int_{2 + \sqrt{1 - (y-1)^2}}^{2 + \sqrt{1 - (y-1)^2}} f(x, y) dx \right) dy.$$



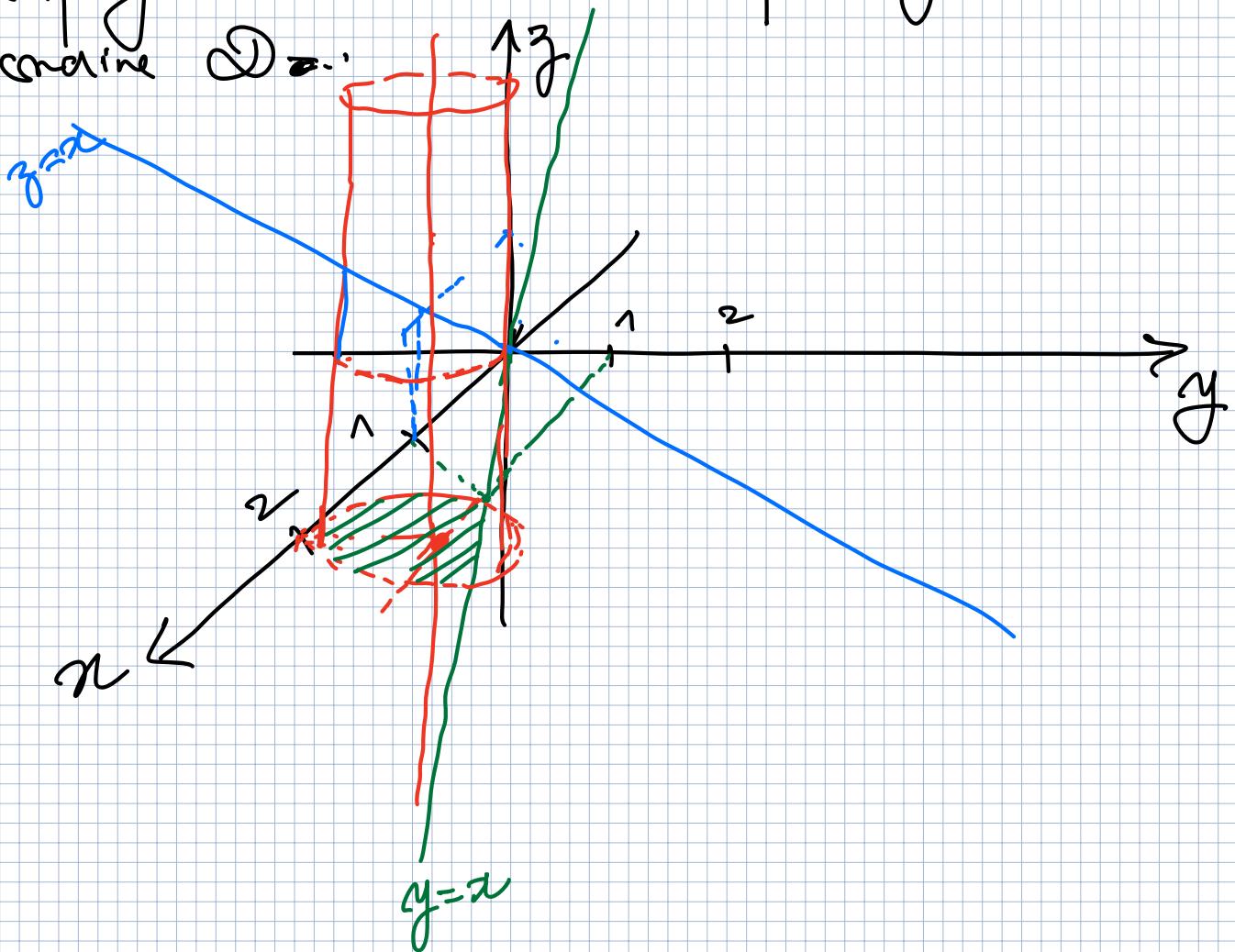
cylindre: $(x-2)^2 + (y-1)^2 = 1$

(a) La projection du volume \mathcal{V} dans le plan $z=0$ est le domaine de définition des variables (x, y) . De la définition de \mathcal{V} , il en résulte que (x, y) doivent faire une condition suivante:

$$(x-2)^2 + (y-1)^2 \leq 1 \text{ et } y \leq x$$

et $0 \leq z$ et $z \leq x \Rightarrow x \geq 0$.

La projection de \mathcal{V} dans le plan $z=0$ est le domaine \mathcal{D}_{xz} :



(b) On considère le volume V est le solide de \mathbb{R}^3 et dont la face supérieure est positionnée dans le plan $z = x$. Le volume V est donné par la formule

$$\iint_D x \, dx \, dy = \int_0^1 \left(\int_{2-\sqrt{1-(y-1)^2}}^{2+\sqrt{1-(y-1)^2}} x \, dx \right) \, dy \\ + \int_1^2 \left(\int_{2-\sqrt{1-(y-1)^2}}^{2+\sqrt{1-(y-1)^2}} x \, dx \right) \, dy$$

$$= \int_0^1 \left[\frac{x^2}{2} \right]_{2-\sqrt{1-(y-1)^2}}^{2+\sqrt{1-(y-1)^2}} \, dy + \int_1^2 \left[\frac{x^2}{2} \right]_{2-\sqrt{1-(y-1)^2}}^{2+\sqrt{1-(y-1)^2}} \, dy$$

$$= \int_0^1 4\sqrt{1-(y-1)^2} \, dy + \int_1^2 \left[\frac{5-(y-1)^2-y^2}{2} \right. \\ \left. + 2\sqrt{1-(y-1)^2} \right] \, dy$$

$$= 4 \int_0^1 \sqrt{1-(y-1)^2} \, dy + \int_1^2 (2-y^2+y) \, dy$$

$$+ 2 \int_1^2 \sqrt{1 - (y-1)^2} dy$$

On effectue le changement de variable $\sin \theta = y-1$
 dans la première et la troisième intégrale

$$dy = \cos \theta d\theta$$

$$y=0 \Leftrightarrow \theta = -\frac{\pi}{2}$$

$$y=1 \Leftrightarrow \theta = 0$$

$$y=2 \Leftrightarrow \theta = \frac{\pi}{2}$$

$$\iint_D xy dx dy = 4 \cdot \left[\int_{-\frac{\pi}{2}}^0 \cos^2(\theta) d\theta + \left[2y - \frac{y^3}{3} + \frac{y^2}{2} \right]_1^2 \right] \cos^2(\theta) d\theta$$

Sachant que $2 \cos^2 \theta = 1 + \cos 2\theta$. on obtient

$$\iint_D xy dx dy = 2 \left[\theta + \frac{\sin 2\theta}{2} \right]_0^{\frac{\pi}{2}}$$

$$+ 4 - \frac{8}{3} + 2 - 2 + \frac{1}{3} - \frac{1}{2}$$

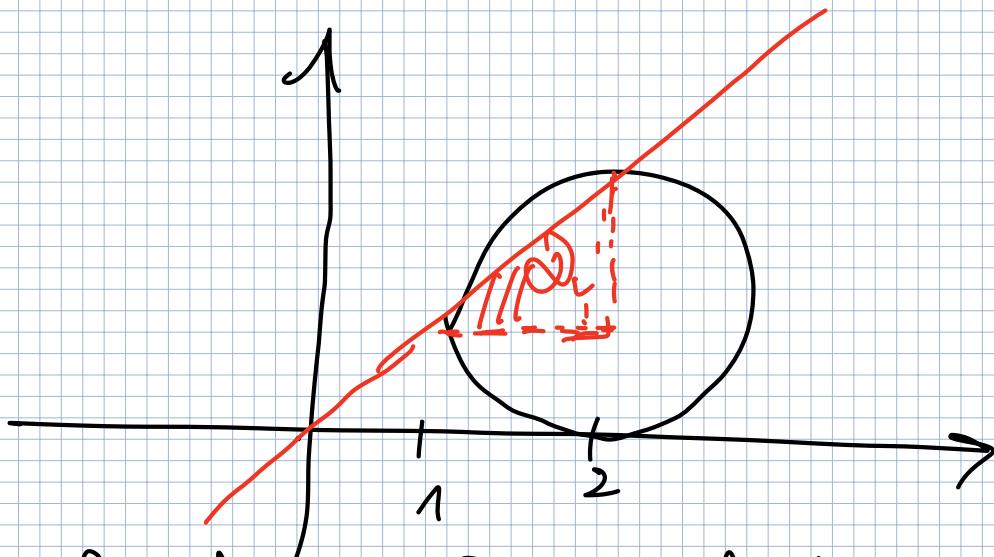
$$+ \left[\theta + \frac{\sin 2\theta}{2} \right]_0^{\frac{\pi}{2}}$$

$$= \pi + \frac{\pi}{6} + \frac{\pi}{2} = \frac{7\pi}{6} + \frac{3\pi}{2}.$$

$$3) \quad \mathcal{D}_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y \geq 1, x \leq 2, y \leq x\}$$

$$\text{et } \mathcal{D}_2 = \mathcal{D} \setminus \mathcal{D}_1.$$

(a)



D'après le schéma \mathcal{D}_2 est le trois-quarts de disque de centre $(2, 1)$ et de rayon 1. paramétrable en coordonnées polaires à la façon suivante:

$$\begin{cases} x = 2 + r \cos \theta \\ y = 1 + r \sin \theta \end{cases}$$

$$\text{avec } \theta \in [-\frac{\pi}{2}, \pi] \text{ et } r \in [0, 1].$$

Le jacobien en associé à ce changement de variable est $J = r \cdot T$. En notant

$$\Delta = [0, 1] \times [-\frac{\pi}{2}, \pi].$$

on obtient

$$\iint_{D_c} f(x,y) dx dy = \iint_D f(2+r \cos \theta, 1+r \sin \theta) r dr d\theta.$$

b) Pour retrouver le volume V on doit effectuer le calcul suivant

$$\iint_D z dx dy = \iint_{D_1} z dx dy + \iint_{D_2} z dx dy$$

$$\text{ma } \iint_{D_2} z dx dy = \int_{(2+r \cos \theta)} r dr d\theta.$$

$$= \int_0^1 \left(\int_{-\pi}^{\pi} r (2 + f(\cos \theta)) d\theta \right) dr$$

$$= \int_0^1 \left[r (2\theta + r \sin \theta) \right]_{-\pi}^{\pi} dr$$

$$= \int_0^1 r (3\pi + r) dr =$$

$$= \frac{3\pi}{2} + \frac{1}{3}.$$

Maintenant,

$\iint_{\Omega_1} x \, dx \, dy$. ; Ω_1 est un triangle rectangle
 $\Omega_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 1 \leq y \leq x \leq 2$
et $y \leq x$.

$$\begin{aligned} \iint_{\Omega_1} x \, dx \, dy &= \int_1^2 \left(\int_1^x x \, dx \right) dy \\ &= \int_1^2 \left(\int_1^x x \, dy \right) dx \\ &= \int_1^2 [xy]_1^x dx = \int_1^2 x(x-1) dx \\ &= \left[\frac{x^3}{3} - \frac{x^2}{2} \right]_1^2 \\ &= \frac{8}{3} - 2 - \frac{1}{3} + \frac{1}{2} = \frac{5}{6} \end{aligned}$$

Conclusion: le volume V est égal à

$$V = \frac{3\pi}{2} + \frac{1}{3} + \frac{5}{6} = \frac{3\pi}{2} + \frac{7}{6}.$$

Ex A-2-F: (voir Correction poly. interatif).