

TD N° 11 :

MT22

M. Z. Alaya

Programme

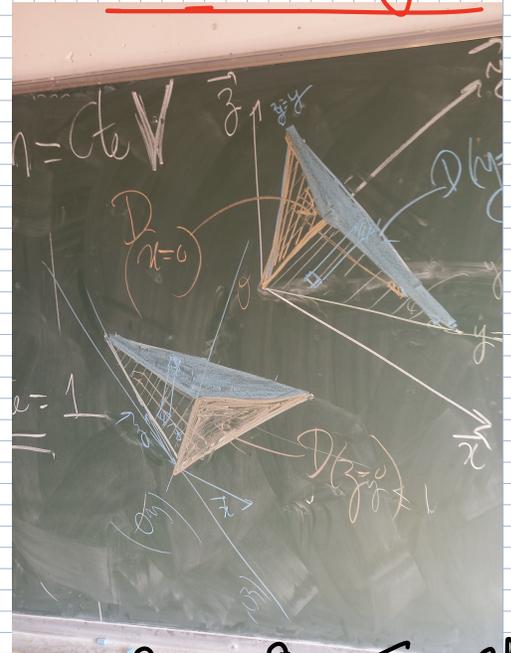
Ex A-2.1

Chapitre 5

Ex A-2.5

Ex A-2.1

(Fubini)



1) On définit le domaine de  $\mathbb{R}^3$  :

$$\mathcal{D} = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x \geq 0, z \geq 0, x - 2y + 2z \leq 0, y \leq 1 \right\}$$

Rappel:

### 5.3.2 Calcul avec la méthode des bâtonnets

On suppose que l'ensemble d'intégration  $D$  considéré peut être défini par :

$$D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / (x, y) \in A, \phi_1(x, y) \leq z \leq \phi_2(x, y)\}$$

où  $A$  est une partie de  $\mathbb{R}^2$  et  $\phi_1, \phi_2$  des fonctions de  $A$  dans  $\mathbb{R}$ , on pourrait dire que  $A$  est l'ombre de  $D$  sur le plan  $(xOy)$  si on éclaire  $D$  suivant  $(Oz)$  (cf. figure V.3.1).  $D$  est alors un cylindre formé sur la courbe limitant  $A$  que l'on a fermé avec les surfaces

$$\Sigma_1 : z = \phi_1(x, y) \text{ et } \Sigma_2 : z = \phi_2(x, y)$$

**Théorème 5.3.1.** Sous ces hypothèses faites sur  $D$ , si  $f : D \rightarrow \mathbb{R}$  est intégrable, on a :

$$\iiint_D f(x, y, z) dx dy dz = \iint_A \left( \int_{\phi_1(x, y)}^{\phi_2(x, y)} f(x, y, z) dz \right) dx dy$$

Le calcul de  $F(x, y) = \int_{\phi_1(x, y)}^{\phi_2(x, y)} f(x, y, z) dz$  correspond à un découpage de  $D$  suivant des bâtonnets parallèles à  $(Oz)$  (cf. figure V.3.2), dont la section infinitésimale correspond au quadrillage de l'ensemble  $A$ .

On rassemble tous ces bâtonnets lorsque l'on calcule

$$\iint_A F(x, y) dx dy$$

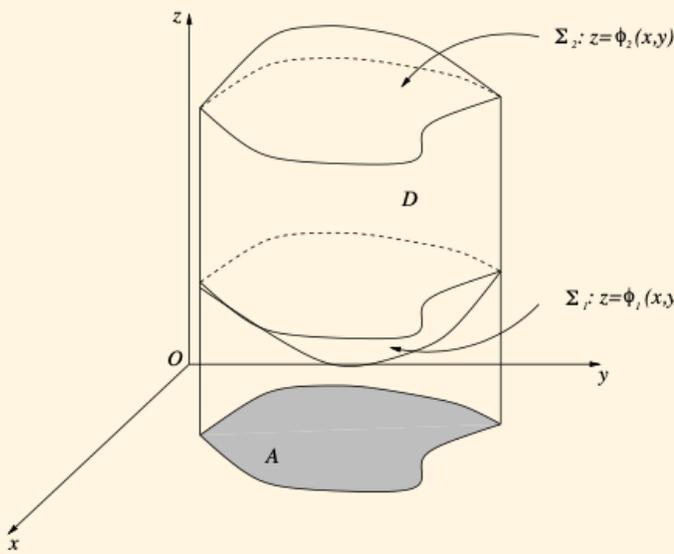


FIGURE 5.3.1 – Ensemble pour lequel on peut appliquer la méthode des bâtonnets

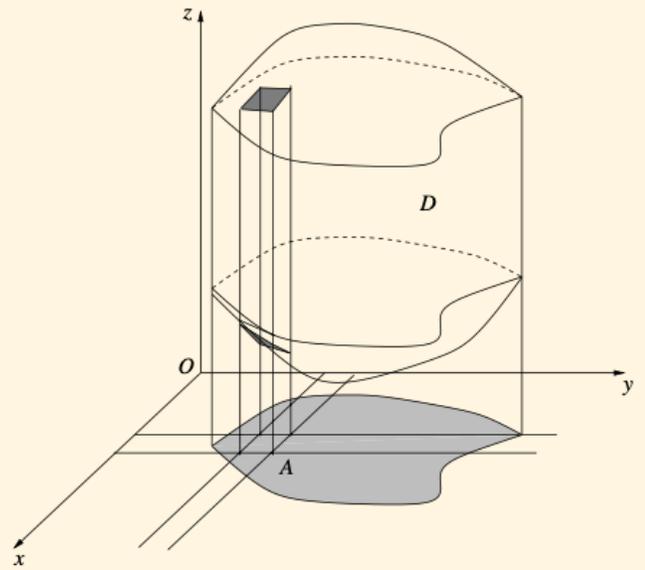


FIGURE 5.3.2 – Un bâtonnet

La méthode des bâtonnets consiste à déterminer la projection du volume dans l'un des trois plans ( $x=0$ ) ou ( $y=0$ ) ou ( $z=0$ ) puis déterminer les équations des faces inférieures et supérieures selon les directions  $(Ox)$ ,  $(Oy)$  et  $(Oz)$  respectivement.

Méthode 1: Projection sur le plan  $x=0$ .

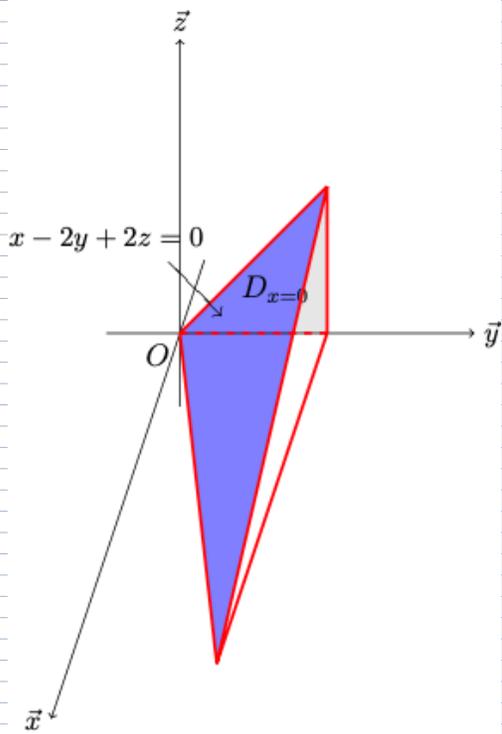
Alors  $z \geq 0$ ,  $y \leq 1$  et  $2y - 2z \geq 0$

ceci définit la projection

$$\begin{aligned}
 D_{(x=0)} &:= \{ (y, z) \in \mathbb{R}^2 : z \geq 0, y \leq 1 \text{ et } \\
 &\quad \left. \begin{array}{l} y \geq z \\ z \leq y \end{array} \right\} \\
 &= \{ 0 \leq y \leq 1 \text{ et } 0 \leq z \leq y \}
 \end{aligned}$$

En suite pour chaque point  $(x, y) \in D(x=0)$   
 on encadre le ballon parallèle à  $(Ox)$   
 avec les données de l'énoncé,

$$0 \leq x \leq 2y - 2z. \text{ On a donc}$$



$$\begin{aligned} & \iiint_{\mathcal{V}} f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz \\ &= \iint_{D(x=0)} \left( \int_0^{2y-2z} f(x, y, z) \, dx \right) dy \, dz \\ &= \int_0^1 \int_0^y \left( \int_0^{2y-2z} f(x, y, z) \, dx \right) dz \, dy \end{aligned}$$

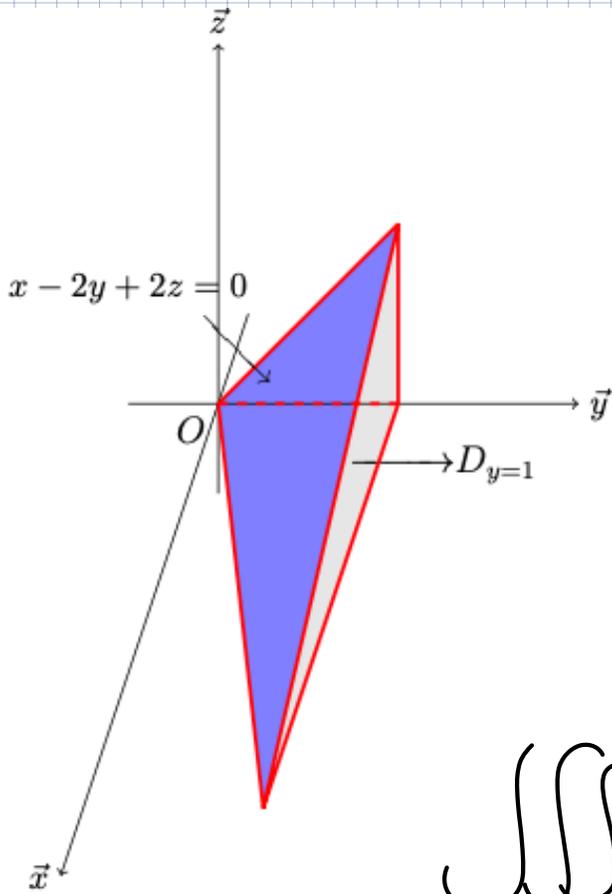
## Méthode 2: Projection sur le plan $y=1$

Cela correspond au domaine de définition des variables  
 $(x, z)$  tels que  
 $x \geq 0, z \geq 0$  et  $(y \leq 1 \text{ et } x + 2z \leq 2y)$

Ceci définit la projection  $\Rightarrow$

$$D_{(y=1)} = \left\{ (x, z) \in \mathbb{R}^2 : z \geq 0, x \geq 0 \text{ et } x + 2z \leq 2 \right\}$$

$$= \left. \begin{array}{l} x + z \leq 2 \\ 0 \leq z \leq 1 \end{array} \right\} \text{ et } \left. \begin{array}{l} 0 \leq x \leq 2 - z \end{array} \right\}$$



Ensuite pour chaque point  $(x, z) \in D_{(y=1)}$  On engendre la barre et parallèle à  $(Oy)$  avec les données de l'énoncé:

$$\frac{x}{2} + z \leq y \leq 1.$$

Ainsi

$$\iiint f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz$$

$$= \iint_{D(y=1)} \left( \int_{\frac{x}{2} + z}^1 f(x, y, z) \, dy \right) \, dx \, dz$$

$$= \int_0^1 \left( \int_0^{2-2z} \left( \int_{\frac{x}{2} + z}^1 f(x, y, z) \, dy \right) \, dx \right) \, dz$$

## Exercice 3 : Projection sur le plan $z=0$

Cela correspond au domaine de définition des variables  $(x, y)$

$$x \geq 0, \quad y \leq 1 \quad \text{et} \quad (z \geq 0 \quad \text{et} \quad 2z \leq 2y - x)$$

Ceci définit la projection.

$$D_{(z=0)} = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \geq 0, y \leq 1 \quad \text{et} \quad 2y - x \geq 0 \right\}$$

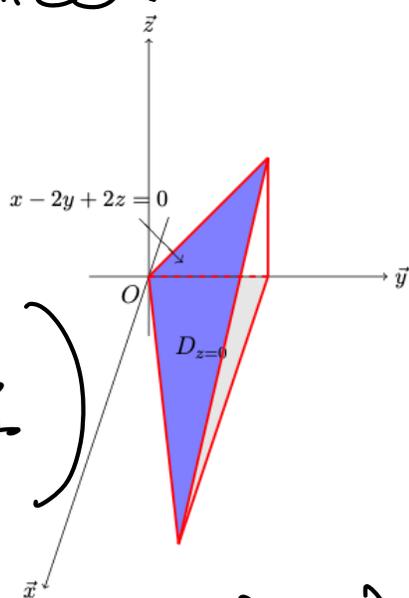
$$= \left\{ 0 \leq x \leq 2 \quad \text{et} \quad \frac{x}{2} \leq y \leq 1 \right\}$$

Ensuite pour chaque point  $(x, y) \in D_{(z=0)}$  on encadre le bâton parallèle à  $(Oz)$  avec les données de l'énoncé :

$$0 \leq z \leq y - \frac{x}{2}. \quad \underline{\text{Ainsi}}$$

$$\iiint_{\mathcal{V}} f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz = \iint_{D_{(z=0)}} \left( \int_0^{y - \frac{x}{2}} f(x, y, z) \, dz \right) dx \, dy$$

$$= \int_0^2 \left( \int_{\frac{x}{2}}^1 \left( \int_0^{y - \frac{x}{2}} f(x, y, z) \, dz \right) dy \right) dx$$



2) On utilise l'une des formules précédentes pour calculer successivement

$$m = \iiint 1 \, dx \, dy \, dz = \frac{1}{3}$$

$$\bar{x}_G = \frac{1}{m} \iiint x \, dx \, dy \, dz = \frac{1}{2}$$

$$\bar{y}_G = \frac{1}{m} \iiint y \, dx \, dy \, dz = \frac{3}{4}$$

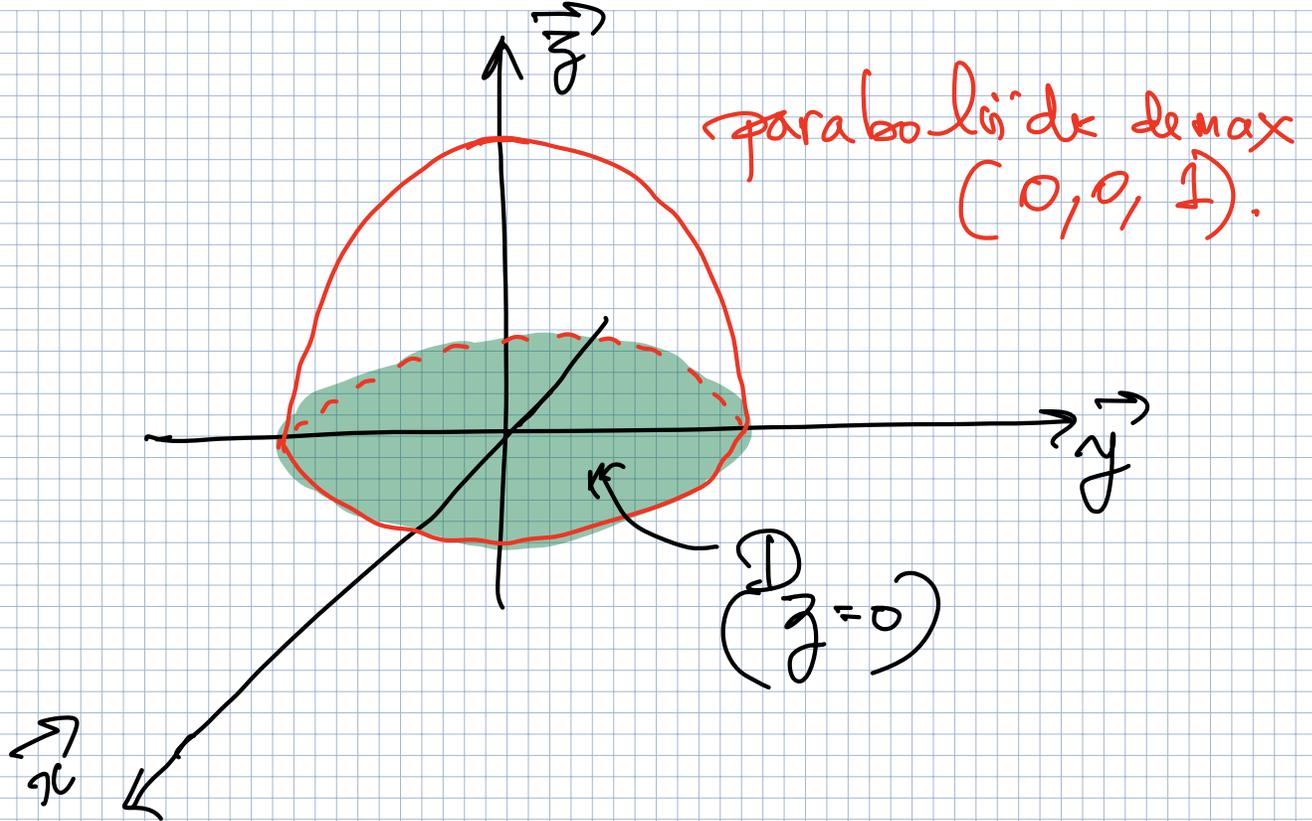
$$\bar{z}_G = \frac{1}{m} \iiint z \, dx \, dy \, dz = \frac{1}{4}$$

Exercice A.2.2 Fubini, coordonnées cylindriques.

1) soit

$$\mathcal{V} = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 0 \leq z \leq 1 - x^2 - y^2 \right\}$$

$$\begin{aligned} z \leq 1 - x^2 - y^2 &\Leftrightarrow x^2 + y^2 \leq 1 - z \\ &\Rightarrow z \leq 1 \end{aligned}$$



1) 1<sup>ère</sup> méthode : méthode des bâtons.

On projette le volume sur le plan  $z=0$ . Le domaine de définition des variables  $(x,y)$  est évidemment

$$0 \leq 1 - x^2 - y^2 \iff x^2 + y^2 \leq 1.$$

Il s'agit d'un disque unité  $(D_{z=0})$  sur lequel on intègre par changement de variable en polaire.

D'après l'énoncé on a  $0 \leq z \leq 1 - x^2 - y^2$

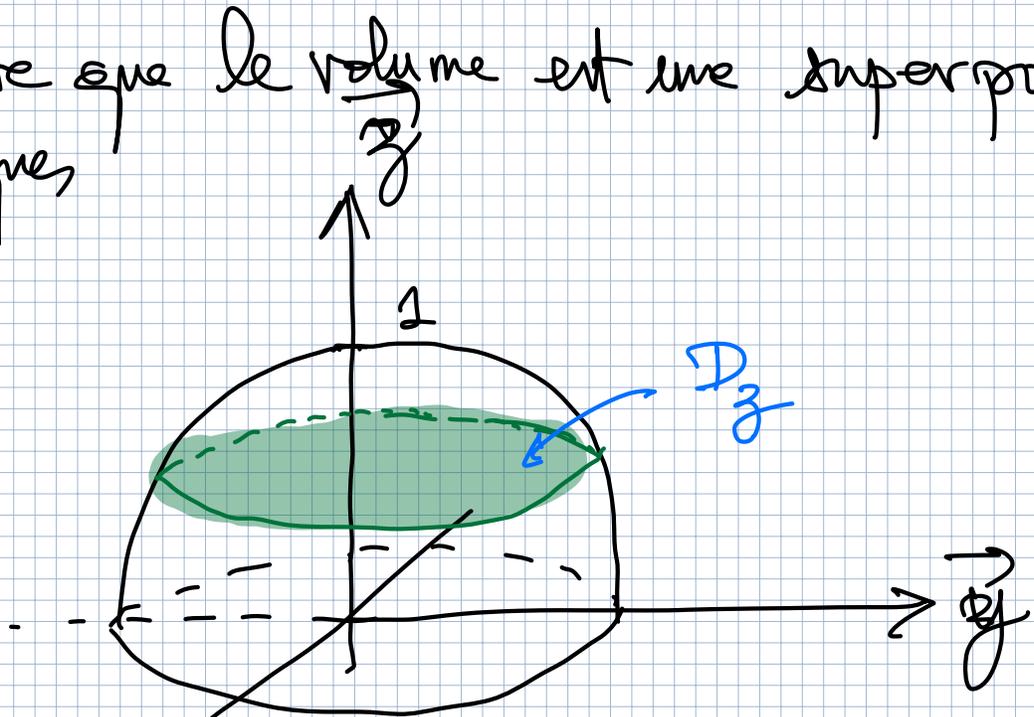
$$\iiint_{\Omega} f(x,y,z) \, dx \, dy \, dz$$

$$= \iint_{\mathcal{D}(z=0)} \left( \int_0^{1-x^2-y^2} f(x, y, z) dz \right) dx dy$$

$$= \int_{[0,1] \times [0,2\pi]} \left( \int_0^{1-r^2} r f(r \cos \theta, r \sin \theta, z) dz \right) dr d\theta$$

Méthode 2:      Méthode des tranches:

On observe que le volume est une superposition des disques



Ces disques d'équation  $x^2 + y^2 = 1 - z$  ont appelés tranches,  $z \leq 1$  et fixé.

# Rappel:

## 5.3.3 Calcul par la méthode des tranches

On suppose, ce qui n'exclut pas forcément le cas précédent, que l'ensemble cubable  $D$  peut être défini par :

$$D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / \gamma \leq z \leq \delta, (x, y) \in D_z\}$$

où  $D_z$  est une partie quarrable de  $\mathbb{R}^2$  qui dépend de la cote  $z$  et qui correspond à la coupe de l'ensemble  $D$  suivant un plan parallèle à  $(xOy)$  (cf. figure V.3.3) :  $D_{z_0} = D \cap \mathcal{P}_0$  où  $\mathcal{P}_0$  est le plan d'équation  $z = z_0$ .

**Théorème 5.3.2.** Sous ces hypothèses faites sur  $D$ , si  $f : D \rightarrow \mathbb{R}$  est intégrable, on a :

$$\iiint_D f(x, y, z) dx dy dz = \int_{\gamma}^{\delta} \left( \iint_{D_z} f(x, y, z) dx dy \right) dz$$

Cela correspond cette fois à un découpage de l'ensemble  $D$  en tranches  $D_z$  parallèles à  $(xOy)$ , on calcule, à  $z$  fixé :

$$F(z) = \iint_{D_z} f(x, y, z) dx dy$$

grâce aux méthodes du chapitre précédent, puis on empile ces tranches pour le calcul de :

$$\int_{\gamma}^{\delta} F(z) dz = \iiint_D f(x, y, z) dx dy dz$$

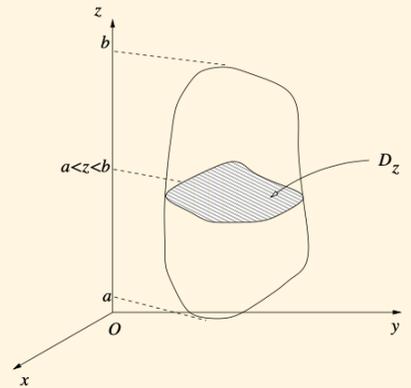


FIGURE 5.3.3 – Méthode des tranches

Pour tout  $0 \leq z \leq 1$ , on note  
 $D_z = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 = 1 - z\}$

La méthode des tranches consiste à superposer des intégrales surfaciques sur  $D_z$  :

$$\iiint_D f(x, y, z) dx dy dz = \int_0^1 \left( \iint_{D_z} f(x, y, z) dx dy \right) dz$$

Or  $D_z$  est un disque de rayon  $\sqrt{1-z}$ .  
 on utilise un changement de variables  
 en coordonnées polaires:

$$x = r \cos \theta, \quad y = r \sin \theta \quad \theta \in [0, 2\pi]$$

$$r \in [0, \sqrt{1-z}]$$

ma  $J = r.$

dme

$$\iiint_{\mathcal{V}} f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz$$

$$= \int_0^1 \left( \iint_{D_z} f(x, y, z) \, dx \, dy \right)$$

$$= \int_0^1 \left( \int_{[0, \sqrt{1-z}] \times [0, 2\pi]} r f(r \cos \theta, r \sin \theta) \, r \, d\theta \right) dz$$

$$= \int_0^1 \left( \int_0^{\sqrt{1-z}} \left( \int_0^{2\pi} r f(r \cos \theta, r \sin \theta) \, d\theta \right) r \, dr \right) dz$$

2) On pose  $f(x, y, z) = 1$ . le volume est

$$V = \iiint 1 \, dx \, dy \, dz$$

$$= \int_0^1 \left( \int_0^{2\pi} \left( \int_0^{\sqrt{1-z}} r \, dz \right) d\theta \right) dr$$

$$= \int_0^1 \int_0^{2\pi} (r - r^3) \, d\theta \, dz$$

$$= 2\pi \left[ \frac{r^2}{2} - \frac{r^4}{4} \right]_0^1 =$$

$$= \frac{\pi}{2}$$

on bien

$$V = \iiint 1 \, dx \, dy \, dz$$

$$= \int_0^1 \left( \int_0^{\sqrt{1-z}} \left( \int_0^{2\pi} r \, d\theta \right) dz \right) dz$$

$$= 2\pi \int_0^1 \left[ \frac{r^2}{2} \right]_0^{\sqrt{1-z}} dz$$

$$= 2\pi \left[ - \frac{(1-z)^2}{4} \right]_0^1 = \frac{\pi}{2}$$

$$3) \text{ on a } \mathcal{D} = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid 0 \leq z \leq 1 - x^2 - y^2 \right\}$$

Rappels:

Soient  $D$  et  $\Delta$  des ensembles cubables de  $\mathbb{R}^3$ , on notera :

- $(x, y, z)$  les points de  $D$ ;
- $(u, v, w)$  les points de  $\Delta$ .

**Définition 5.3.1.** On désignera par **changement de variables** de  $\Delta$  sur  $D$  toute application :

$$\Phi: \Delta \rightarrow D$$

$$(u, v, w) \mapsto \Phi(u, v, w) = \begin{pmatrix} \alpha(u, v, w) \\ \beta(u, v, w) \\ \gamma(u, v, w) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(u, v, w) \\ y(u, v, w) \\ z(u, v, w) \end{pmatrix}$$

telle que :

- $\Phi$  est bijective de  $\Delta$  sur  $D$ ;
- $\alpha, \beta$  et  $\gamma$  sont des fonctions  $\mathcal{C}^1$  sur  $\Delta$ ;
- Si on écrit  $u, v$  et  $w$  en fonction de  $(x, y, z) \in D$  à l'aide de  $\Phi^{-1}$  (bijection réciproque), on obtient encore des fonctions  $\mathcal{C}^1$  sur  $D$ .

**Définition 5.3.2.** On appelle **jacobien** d'un changement de variables  $\Phi$  l'expression, donnée par le **produit mixte** des vecteurs  $\frac{\partial \Phi}{\partial u}, \frac{\partial \Phi}{\partial v}$  et  $\frac{\partial \Phi}{\partial w}$  :

$$J_{\Phi}(u, v, w) = \left( \frac{\partial \Phi}{\partial u}, \frac{\partial \Phi}{\partial v}, \frac{\partial \Phi}{\partial w} \right) = \begin{vmatrix} \frac{\partial \alpha}{\partial u} & \frac{\partial \alpha}{\partial v} & \frac{\partial \alpha}{\partial w} \\ \frac{\partial \beta}{\partial u} & \frac{\partial \beta}{\partial v} & \frac{\partial \beta}{\partial w} \\ \frac{\partial \gamma}{\partial u} & \frac{\partial \gamma}{\partial v} & \frac{\partial \gamma}{\partial w} \end{vmatrix}$$

**Théorème 5.3.3.** Soient  $\Delta, D$  deux ensembles bornés et cubables de  $\mathbb{R}^3$ ,  $\Phi: \Delta \rightarrow D$  est un changement de variables de  $\Delta$  sur  $D$ . On suppose que la fonction

$$(u, v, w) \mapsto J_{\Phi}(u, v, w)$$

reste bornée sur  $\Delta$ . Supposons que  $f: D \rightarrow \mathbb{R}$  une application continue sur  $D = \Phi(\Delta)$ , alors la fonction

$$(u, v, w) \mapsto f \circ \Phi(u, v, w)$$

est intégrable sur  $\Delta$  et on a :

$$\iiint_D f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Delta} f(\alpha(u, v, w), \beta(u, v, w)) |J_{\Phi}(u, v, w)| du dv dw$$

### 5.3.5 Passage aux coordonnées cylindriques

Les formules de changement de variables sont dans ce cas :

$$\Phi : (\rho, \theta, z) \mapsto \begin{cases} x(\rho, \theta, z) = \rho \cos \theta \\ y(\rho, \theta, z) = \rho \sin \theta \\ z(\rho, \theta, z) = z \end{cases}$$

Le triplet  $(\rho, \theta, z)$  constitue un système de coordonnées cylindriques. En choisissant  $\rho > 0$  et  $\theta \in [0, 2\pi[$  on définit une bijection de  $]0, +\infty[ \times [0, 2\pi[ \times \mathbb{R}$  sur  $\mathbb{R}^3 \setminus (Oz)$  (éventuellement une bijection d'un sous-ensemble  $\Delta$  sur un autre sous-ensemble  $D$ ).

$$\forall (\rho, \theta, z) \in ]0, +\infty[ \times [0, 2\pi[ \times \mathbb{R}$$

$$J_{\Phi}(\rho, \theta, z) = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial x}{\partial \theta} & \frac{\partial x}{\partial z} \\ \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \theta} & \frac{\partial y}{\partial z} \\ \frac{\partial z}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \theta} & \frac{\partial z}{\partial z} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \theta & -\rho \sin \theta & 0 \\ \sin \theta & \rho \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \rho$$

Pour passer en coordonnées cylindriques dans une intégrale triple, on remplace

- $D$  par le domaine des  $(\theta, \rho, z)$  correspondant ( $\Phi^{-1}(D) = \Delta$ );
- $f(x, y, z)$  par  $f(\rho \cos \theta, \rho \sin \theta, z)$ ;
- $dx dy dz$  par  $\rho d\theta d\rho dz$ .

ona  $\mathcal{D} = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 0 \leq z \leq 1 - x^2 - y^2 \right\}$

Pour intégrer sur  $\mathcal{D}$  on peut utiliser les coordonnées cylindriques:

ona 
$$\begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \\ z = z \end{cases} \quad \begin{matrix} \rho \geq 0 \\ \theta \in [0, 2\pi] \end{matrix}$$

ona 
$$0 \leq z \leq 1 - (x^2 + y^2) = 1 - \rho^2$$

$$\Rightarrow 0 \leq z \leq 1 - \rho^2 \Rightarrow 0 \leq \rho \leq 1.$$

$$\begin{aligned} \text{Pour } z \geq 0 &\Rightarrow 1 - \rho^2 \geq 0 \\ &\Rightarrow 1 \geq \rho^2 \\ &\Rightarrow 1 \geq \rho. \end{aligned}$$

$$\text{d'où } \rho \in [0, 1]; \quad z \in [0, 1 - \rho^2].$$

$$\theta \in [0, 2\pi].$$

Ainsi:

$$\begin{aligned} &\iiint_V f(x, y, z) \, dx \, dy \, dz \\ &= \int_0^1 \left( \int_0^{2\pi} \int_0^{1-\rho^2} f(\rho \cos \theta, \rho \sin \theta, z) \rho \, dz \right) d\theta \, d\rho \end{aligned}$$

Ainsi:

$$\begin{aligned} V &= \iiint_V 1 \, dx \, dy \, dz \\ &= \int_0^1 \left( \int_0^{2\pi} \int_0^{1-\rho^2} \rho \, dz \right) d\theta \, d\rho \\ &= \int_0^1 \int_0^{2\pi} \rho \cdot (1 - \rho^2) \, d\theta \, d\rho \end{aligned}$$

$$= 2\pi \int_0^1 (p - p^3) dp$$
$$= 2\pi \cdot \left[ \frac{p^2}{2} - \frac{p^4}{4} \right]_{p=0}^{p=1}$$

$$= 2\pi \cdot \left( \frac{1}{2} - \frac{1}{4} \right)$$

$$= 2\pi \cdot \frac{1}{4} = \frac{\pi}{2}$$